⑮ 日本国特許庁(JP)

10 特許出願公開

砂公開特許公報(A)

平1-174638

@Int_Cl_4

識別記号

庁内整理番号

❸公開 平成1年(1989)7月11日

D 03 D 37/00 41/00 8723-4L B-8723-4L

審査請求 未請求 発明の数 1 (全8頁)

9発明の名称 環状織機のシャトル<u>駆動装置</u>

②特 顧 昭62-334894

❷出 顧 昭62(1987)12月29日

砂発 明 者

金 原

雅彦

博宜

愛知県刈谷市豊田町2丁目1番地 株式会社豊田自動織機

製作所内

切出 願 人 株式会社豊田自動織機

愛知県刈谷市豊田町2丁目1番地

製作所

四代 理 人 弁理士 恩田

明 集 告

1. 発明の名称

環状模様のシャトル製物装置

2. 特許請求の範囲

1・配合のは、
のののでは、
ののでは、
のの

3. 発明の詳細な説明 発明の自的 (産業上の利用分野)

この発明は環状機物の形状を定める心材を中心に放射状に配列された系群により形成される同口内を走行するシャトルから繰り出される系を周方向系として心材外間に掛付ける環状機関のシャトル駆動装置に関するものである。

(従来の技術)

米四特許3719210月明報選には三次元環状機物の形状を定めるマンドレル(心材)を中心。 としてジャカード装置を環状に配置し、環状機物

 1 平面上のみを移動する構成のため、機械的駆動 装置でも対応できるが、軽稳方向系の密度を上げる目的で開口を複開口すなわち系供給体が複数段 でそれぞれ独立して移動する場合には機構がより 複雑となるという四層がある。

発明の構成

(問題点を解決するための手段)

(作用)

(実施併1)

以下この発明を具体化した第一の実施例を第1 ~7 因に従って説明する。第1 因に示すように三次元環状機物の形状を定める心材 1 の周囲には心材 1 を中心にして多数のシャトルガイド 2 の外側には に配置されている。シャトルガイド 2 の外側には 三次元環状機物の放射方向に配列される放射方向 系3を供給するヤーンピーム4と、環状機物Fの内間面に沿って特方向に配列される軽粒方向状態方向状態方向状態があるとがそれぞれ環状をするといる。又、シャトルがマンクを関いるが対応される系がが通される系がが通される系がができません。 との外側の各シャトルガイド2個と対イド7位置には軽粒方向系5がが通される系がイド7の外側には放射方のの関いている。

11にはその上部外側に前記回転カム13のカム 第13aと係合する係合凸部11aが、他方のヘルド12の下部外側には回転カム14のカム溝 14aと係合する係合凸部12aがそれぞれ実設 されている。そして、前記駆動ギヤ18、19及 び被動ギヤ15、16を介して回転カム13、 14が回転されるに伴い、各ヘルド11、12が カム溝13a、14aの形状に従って順次上下動 されるようになっている。

前記シャトルガイド2には心材1を中心と20が 放射方向と直交施例では4段)形成はなるなななの変施例では4段との変施の変施のないない。 の変施の変施ののないない。 の変をはないない。 の変にないない。 の変にないない。 のではないない。 のではないない。 のではないない。 のではないない。 のではないない。 のではないない。 のではない。 のでない。 23が巻かれたリール24 (第1図に図示)が回転自在に装備されている。又、シャトル21の左右両側には投数側の永久砥石25が前後方向に沿ってそれぞれ一列に装備されている。各水久砥石25はN値及びS極がそれぞれ上下に位置する状態にかつN極及びS極が交互に上が側となるように配置されている。

一方シャトルガイド2には案内通路20がおけるとのがあり、20の上では案内通路20の上で、20

28 (第1個に関示)の信号により増磁石26の 励磁状態が切換えられるようになっている。なお、 心材1は固示しない起動機構によりその軸心方向 に移動可能に構成され、構成の進行に伴い様々に 上昇移動されるようになっている。

そして、シャトルガイド2の入口は22aに囚 方向系23が巻かれたリール24を備えたシャトル21を多数準備し、この状態で構成を開始する。 なお、シャトル21から乗り出される周方向系 23の一端がシャトルが12の内側に配置がシャトルが12の内側に配置が29に成功の内側に配置が20内側に配置が20内側に配置が20内側に配置が20内側に配置が20内が220内が20内に変わる。次に対して20内に変わる。の方に変わる。

第2例に示すようにヘルド11.12はシャトルガイド2の各案内通路20が全て放射方向系3による関口内に位置するように関口運動を行う。第2例に示す状態からシャトル21が案内通路20内を走行すると、シャトル21から繰り出される周方向系23は最下段の案内通路20を走行するシャトル21から繰り出されるものが最内図

に、最上段の案内通路20を走行するシャトル 21から繰り出されるものが最外間となるように 心材1の周面に巻き付けられる。終緯方典系5は それぞれ4段設けられた裏内通路20の間を通る 位置に配置されているため、シャトル21が宝内 通路20を選過することにより各種絶方向糸5は 常に周方向系23の側舞に織り込まれる。そして、 放射方向糸3により形成される閉口をシャトル 21が逍通した後へルド11、12が作動されて 当該関ロが閉じるとともに折たな閉口が形成され ることにより、放射方向系3が軽線方向系5と協 周して周方向系23を囲稿するように折り返され る。以下周様にして順次周方向系23が4段ずつ 心材1の外周に巻付けられるとともに放射方面系 3 が折り返されるに従い、徐々に心材 1 が上昇移 動されて三次元環状機物ドが順次機成される。

次にシャトル21の駆動方法について説明する。 シャトル21はシャトルガイド2に設けられた電 砥石26と、永久磁石25との吸引、反発力の作 用により案内進路20内に浮遊状態に保持される。

そして、制御装置28により各電磁石26のコイ ル(図示せず)への通缉電流の方向を切換えるこ とにより電磁石26の極性がシャトルの位置に広 じて切換えられて、シャトル21が案内通路20 内を同一方向へ移動する。第7因(a')に示す状 題では電磁石26と永久磁石25との反発力によ りシャトル21が、停止状態に保持される。この状 単から節7関(b)に示すように一部の徴码石 26への通常及び権性の反転をすると、シャトル 21は保強行26と永久組石25との反発力によ り第7回(b)の左方へと移動する。そして、第 7 図(c)。(d)に示す位置にシャトル21が 移動した時点で電磁石26のコイルへの通常電流 の向きの変更及び通常停止の変更を行うことによ り、シャトル21が左方への移動を継続する。そ して、シャトル21を停止させる場合には第7回 (0)に示すように、電磁石26に対するシャト ル21の位置が対称となった位置で遺扱石26の 極性を永久磁石25の極性と対応するように切換 えることによりシャトル21が停止する。このよ

うにシャトル21は電磁石26の極性の変換及び 電磁石26の励消磁により案内通路20内を浮遊 状態で円滑に移動する。

(実施例2)

点で再び電磁石26の一部が励組されてシャトル

2 1 が左方へと移動する。そして順次電磁石26の励消低によりシャトル2 1 が左方へと駆動される。そして、第8図(e)に示す状態で徴磁石26が永久低石25のN値、S値と同一模性が対向するように励磁されることによりシャトル21が停止される。

この方法では電磁石26の極性を変換する必要が無く、駆動回路が簡略化される。

なお、この発明は前記両実施例に設定されるものではなく、例えば、シャトルガイド2の案内通路20により形成されるシャトル21の走行路を第9因に示すように複数段のリング状となるように構成したり、案内通路20の段数を増加したりあるいは1段としてもよい。

発明の効果

以上詳述したように、この発明によれば、シャトルがシャトルガイドの案内通路内に浮遊状態に保持された状態で永久磁石と電磁石との吸引、反発力の作用により推進力が付与されて移動するため、放射方向系の関口運動を許容するため所定間

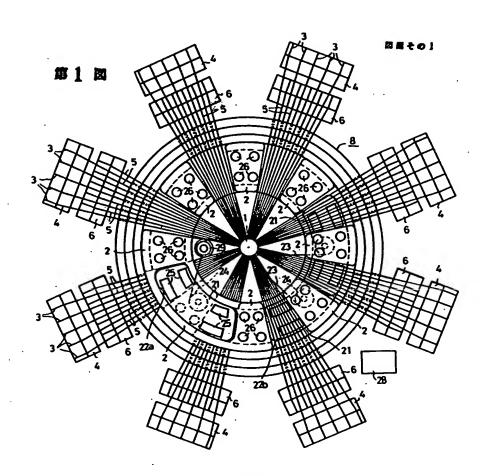
能を有する状態で配置されたシャトルガイドの案内通路内を円滑に走行することができる。又、案内通路の段数が複数段となった場合にもこの案内 通路の段数に対応して電磁石を増加させるのみで容易に対応できるという優れた効果を表する。

4. 図面の簡単な説明

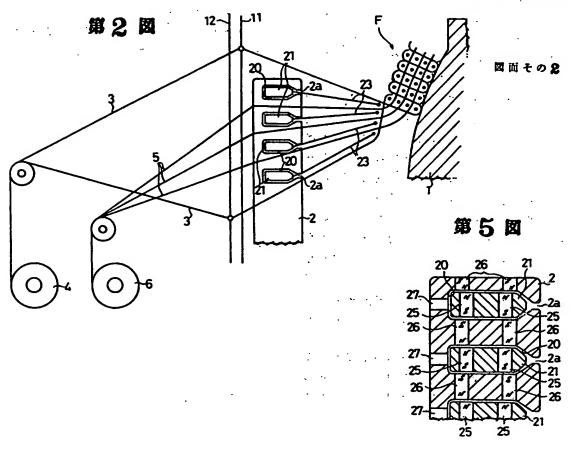
心材 1、シャトルガイド2、案内過路20、シャトル21、因方向系23、永久磁石25、電磁石26、検知センサ27、切換装置としての制御

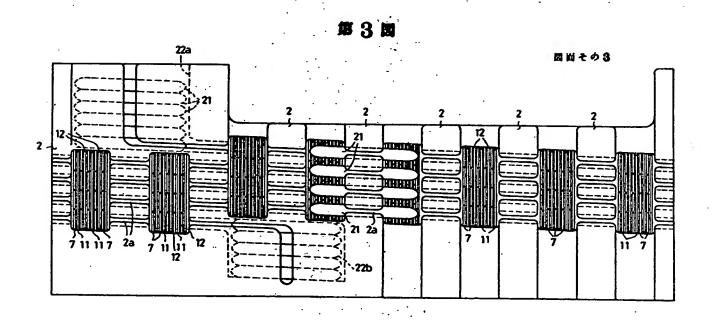
装置28、厚状栽物下。

特許出順人 株式会社 鹽田自動機機製作所 代 理 人 弁理上 及田 博宜

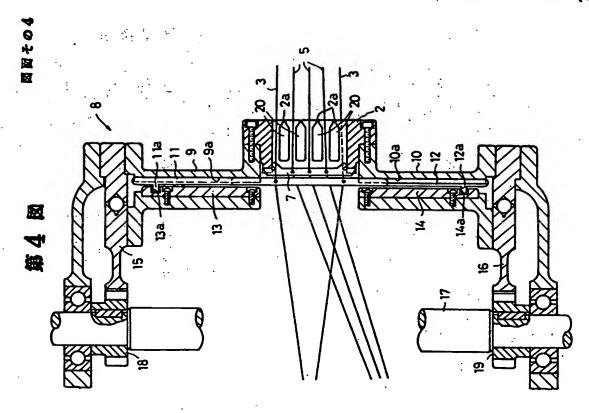


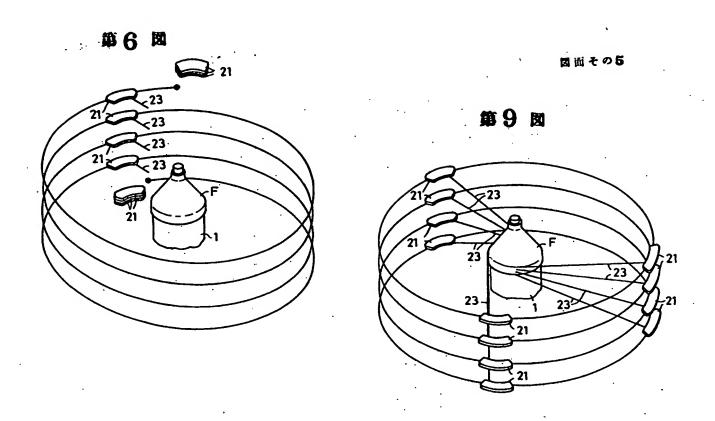
特開平1-174638 (6)



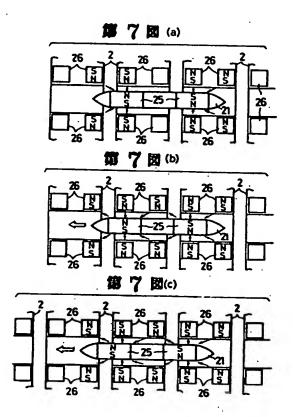


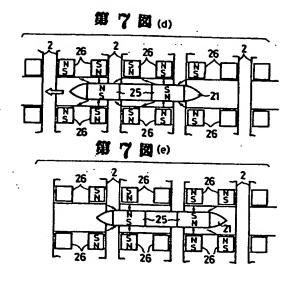
特別平1-174638 (フ)





特開平1-174638 (8)





図斑その8

